

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

**مدارهای الکتریکی ۱**  
(بخش اول)

استاد عادل

تهیه و تنظیم:

[www.tbi-net.com](http://www.tbi-net.com)

تین / ۱۵٪ از کل انرژی در مدار تلف می‌شود

موضوع: نظریه اساسی مدارها و وسایل جانمایی و سوراختن لوحه، و همچنین طراحی مدار

موضوعات اصلی:

- ۱- مدارهای غیر خطی و خواص آن
- ۲- اجزای مدار
- ۳- مدارهای ساده
- ۴- مدارهای پیچیده اول
- ۵- مدارهای غیر خطی
- ۶- خواص مدارهای LTI
- ۷- تکنیک‌های تحلیل و طراحی
- ۸- مدارهای انتقال

محاسبه توان در مدارها برای این که بتوانیم آن را بسنجیم

مدارهای در دسترس و خواص آن

کمیت‌های در دسترس ما در مدارها عبارتند از:  $i(t)$ ,  $v(t)$ ,  $p(t)$

$i(t) = \frac{dq(t)}{dt}$  → بار جریان  
 $v(t) = \frac{dw}{dq}$  → ولت

$p(t) = \frac{dw}{dt} = \frac{dw}{dq} \times \frac{dq}{dt} = v(t) i(t)$

if  $p(t) < 0$  → توان تولید می‌شود → active  
 if  $p(t) > 0$  → توان مصرف می‌شود → passive

مدار الکتریکی: مجموعه‌ای از اجزای الکتریکی (مانند مدارها)

انواع مدار:
 

- مدارهای متمرکز
- مدارهای گسترده distributed

۷

Subject: \_\_\_\_\_  
 Year: \_\_\_\_\_ Month: \_\_\_\_\_ Date: \_\_\_\_\_

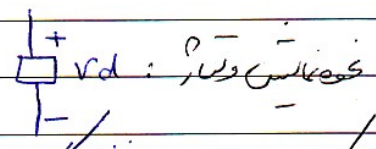
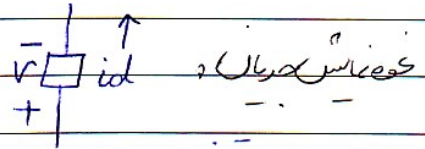
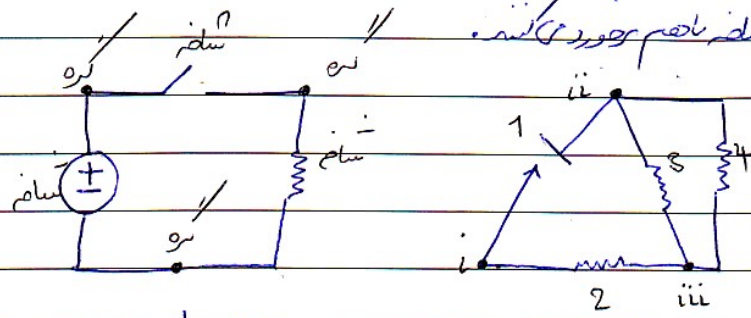


مدار فرقه و اندازنی از مدار را به چوب ترانسفورماتور است.

درایه های گره و اندازنی از مدار را به چوب ترانسفورماتور است.

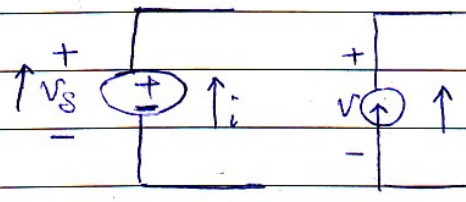
شاخه: (Branch) هر عنصر الکتریکی در مدار (میان دو گره) یک شاخه در نظر گرفته می شود.

گره: نقطه ای است که در مدار به هم وصل می شود.



عند اتصال دو گره برای ولتاژ و جریان در هر شاخه از هم جدا می شود.

جهت های قراردادی متضاد است  $p(t) = v(t) \times i(t)$



جهت های قراردادی یکسان است.

قوانین مدار:

قوانین کیرشهف و قوانین توان.

قانون جریان کیرشهف (KCL): در هر گره از مدار الکتریکی مجموع جریانی که وارد گره می شود صفر است.

(۱) در اجزای قانون دوم Kirchhoff جریان از عقده‌های مسوول استم کاهش و توان را در آنم و ...

(۲) ...

Subject:

Year. Month. Date.

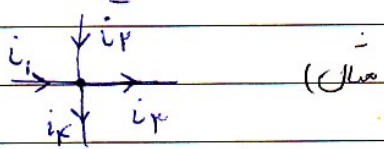
$$\sum_k i_k(t) = 0$$

(و یا خروجی) برابر صفر است.

قانون دوم Kirchhoff (KVL):

در هر حلقه، از ولتاژ الکتریکی مسوول، مجموع صوری ولتاژها برابر صفر است.  $\sum v(t) = 0$

$$i_x + i_3 - i_1 - i_2 = 0$$

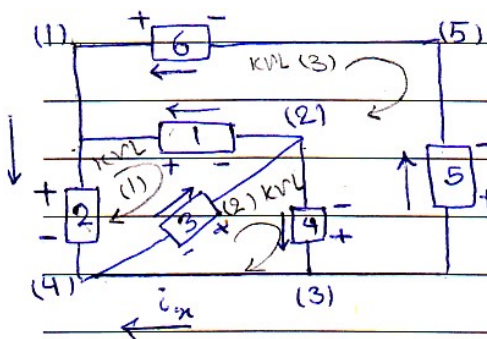


مجموع جریان‌ها از هر حلقه

$$i_1 + i_2 - i_3 - i_x = 0$$

$$\Rightarrow i_1 + i_2 = i_3 + i_x$$

قرارداد: برای اجزای جریان‌های ورودی را مثبت و اجزای خروجی را منفی در نظر بگیریم.



- KCL (1):  $i_6 - i_2 + i_1 = 0$
- KCL (2):  $i_3 - i_4 - i_1 = 0$
- KCL (3):  $i_4 - i_5 - i_x = 0$
- KCL (4):  $i_2 + i_x - i_3 = 0$
- KCL (5):  $i_5 - i_6 = 0$

$$i_2 - i_3 + i_4 - i_5 = 0$$

برای حلقه‌های KVL می‌توانیم در طول آنها حلقه‌ی دیگری نیاندیم. mesh

حسب علامت و جهت عقربه‌های ساعت

قرارداد: اگر جهت عقربه‌ای جهت قراردادی علامت‌ها را بداند، ولتاژها و جریانها در غیر این صورت علامت‌ها را در حلقه‌ها مثبت است.

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{KVL (1)} : -v_2 + v_1 + v_3 = 0 \\ \text{KVL (2)} : -v_3 - v_4 = 0 \\ \text{KVL (3)} : v_6 - v_5 + v_4 - v_1 = 0 \end{array} \right\} \rightarrow -v_2 + v_1 - v_4 = 0$$

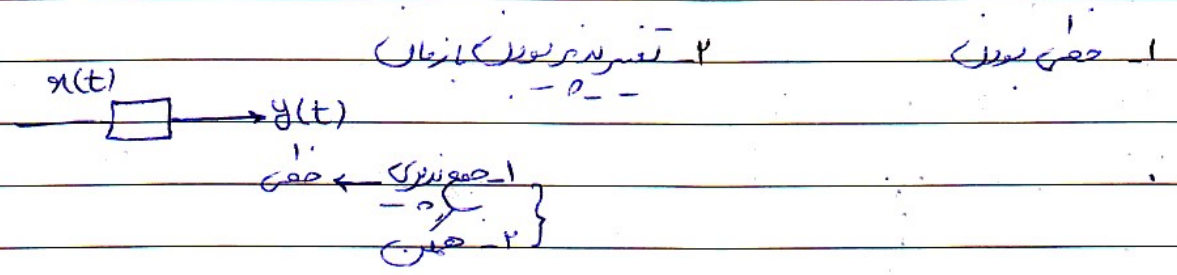
رابطه‌ی زیاده <sup>6</sup> /  
 مصالح داخل هر گره  
 RCL مدارات پیوسته  
 مدارهای پیوسته در گره  
 ← رابطه‌ی بین تقاضای اصول معادلات

دفعه دوم : امپدانس

1. معادلات 2. خازن 3. سلف 4. مدارهای دیگر

1. معادلات Resistor : معادلات عنصری است (در هر یک از اینها) مدار در  $t$  و  $v(t)$

جریان  $i(t)$  (در هر یک از اینها) مدار در  $t$  و  $v(t)$



$$\left\{ \begin{array}{l} x_1(t) \rightarrow y_1(t) \\ x_2(t) \rightarrow y_2(t) \end{array} \right.$$

جمع می‌شود :  $x_1(t) + x_2(t) \rightarrow y_1(t) + y_2(t)$

تغییر :  $\alpha x_1(t) \rightarrow \alpha y_1(t)$

$$y(t) = \underbrace{\alpha x(t)}_{\text{خطی}} + \underbrace{1}_{\text{غیر خطی}}$$

$$\begin{aligned} x_1(t) &\rightarrow y_1(t) = 2x_1(t) + 1 \\ x_2(t) &\rightarrow y_2(t) = 2x_2(t) + 1 \end{aligned}$$

$$x_1(t) + x_2(t) \rightarrow y_1(t) = 2(x_1(t) + x_2(t)) + 2 \rightarrow \text{خطی نیست}$$

$$y(t) = 2x(t) \rightarrow \text{خطی} \quad y(t) = \sin t \cdot x(t) \rightarrow \text{خطی نیست}$$

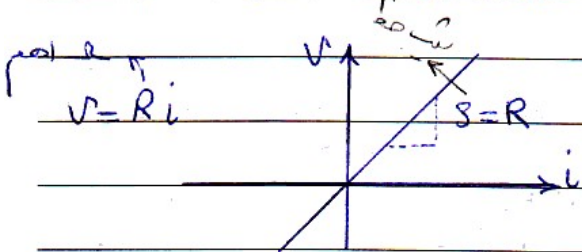
برای سیستم  $y(t) = t \cdot x(t)$  بررسی می‌شود که خطی نیست.  
 اگر  $t$  به صورت  $t_1$  و  $t_2$  در نظر گرفته شود، نتایج  $t_1 \cdot x_1(t)$  و  $t_2 \cdot x_2(t)$  با  $(t_1 + t_2) \cdot (x_1(t) + x_2(t))$  متفاوت است.

1) linear-time invariant  $\rightarrow$  LTI : برای مدار که حالتش تغییر نکند :  
 خطی - تغییرات زمانی

2) " " Variant

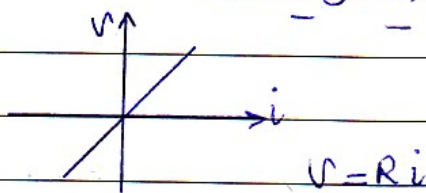
3) Nonlinear " invariant

4) " " Variant



1) معادله خطی تغییرات زمانی : (LTI)  
 این سری اول از فصل 1 است (د-ز-و-11)  
 تاریخ تولد: 17, 17, 17

مقاومت  $G = \frac{1}{R}$  و  $V = S \cdot mho$  (مقاومت معکوس)

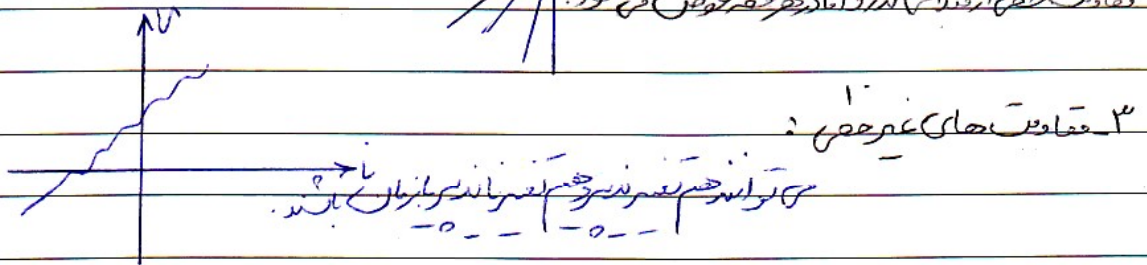
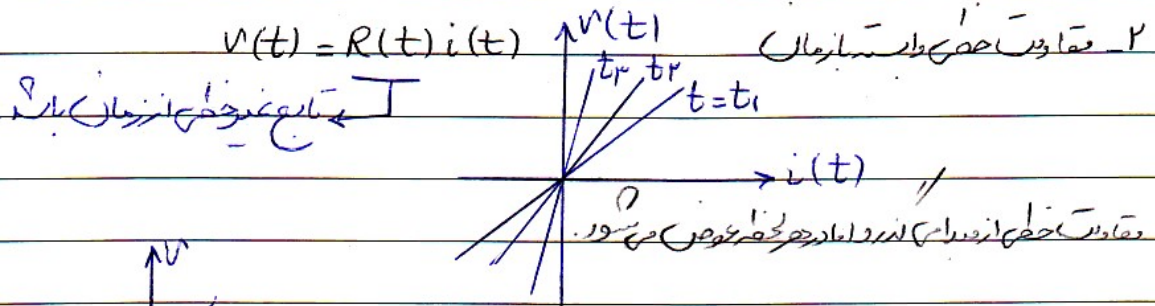
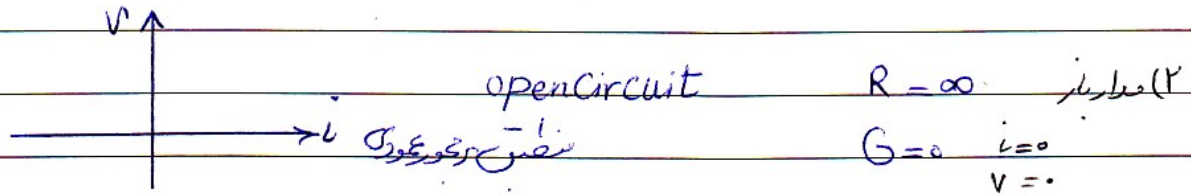
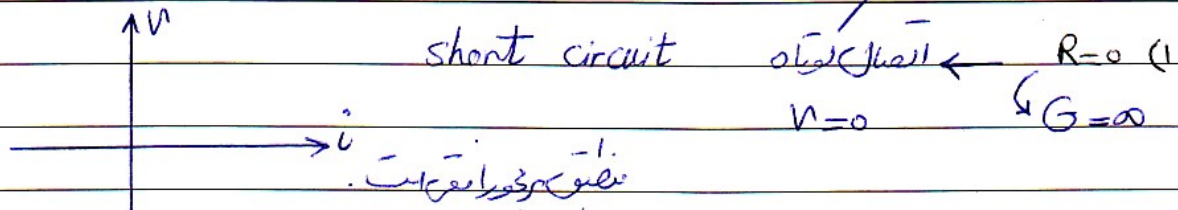


1) معادله LTI :

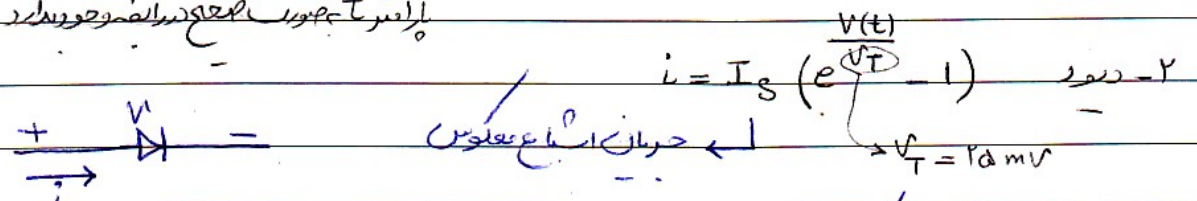
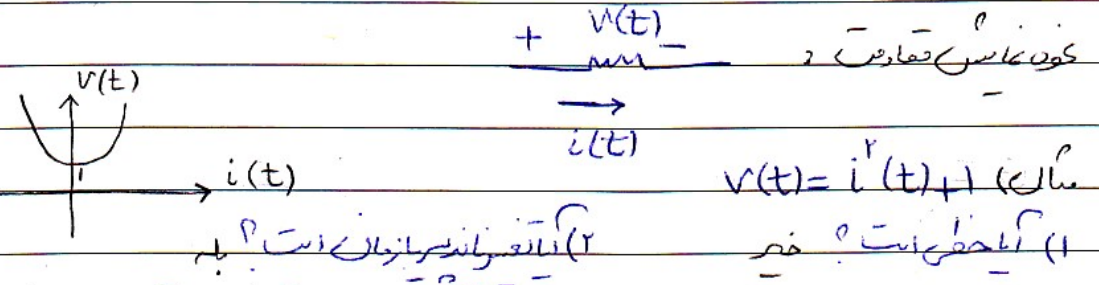
$$v = Ri$$

مقاومت

حالت خاص :



$v(t) = f(i(t), t)$   
 اثرات صورت صریح در رابطه فوق وجود داشته باشد به غیر از اثر زمان غیر خطی



رابطه جریان و ولتاژ در رابطه با اثر است، پس غیر خطی است و تغییر در اثر زمان

مثال (۱)  $v(t) = R(t) i(t)$  تغییر در زمان خطی است چون رابطه صورتی در وقت

$$v(t) = R(t) i(t)$$

$i_1(t) \rightarrow v_1(t) = R t i_1(t)$  نسبت همبندی با زمان:

$i_2(t) \rightarrow v_2(t) = R t i_2(t)$

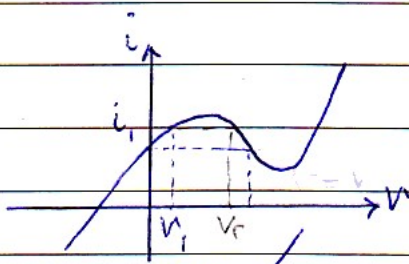
$i_1 + i_2 \rightarrow v_p = R t (i_1 + i_2) = R t i_1(t) + R t i_2(t)$

حسب اولی صورت  $v_1(t) + v_2(t)$  است

$x_1 \rightarrow y_1$   
 $x_2 \rightarrow y_2$   
 $\Rightarrow \begin{cases} x_1 + x_2 \rightarrow y_1 + y_2 \\ \alpha x_1 \rightarrow \alpha y_1 \end{cases}$

اگر دو ویژگی هم داشته باشند هم خطی است

خطی است:  $\alpha i_1(t) \rightarrow v_p(t) \quad v_p(t) = R t (\alpha i_1(t)) = \alpha (R t i_1(t)) = \alpha v_1(t)$

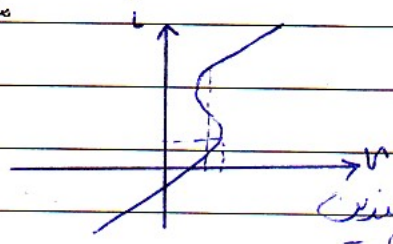


خطی است و هم همبندی با زمان هم دارد

نسبت همبندی با ولتاژ و جریان

نسبت همبندی با ولتاژ: برای افسن جریان، دانستن ولتاژ، ظرفیت و غیره این صواب است

$i = f(v)$  متغیر مستقل



نسبت همبندی با جریان

$v = f(i)$  متغیر مستقل

نسبت همبندی با ولتاژ و جریان

جریان همبندی با زمان

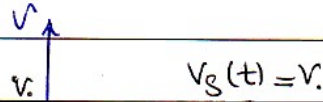
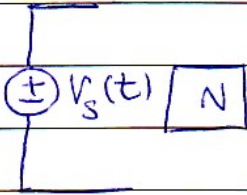
دانستن برای افسن v ظرفیت و غیره این صواب است

$v(t) = i^2 + 4i + 3$  نسبت همبندی با ولتاژ



منابع  
 ۱- مستقل (ثابت)  
 ۲- وابسته (کنترل شده)

۱- منبع ولتاژ مستقل: عنصری است در مدار که ولتاژ مشخصی را در دو سر خود تأمین می‌کند. این منبع مستقل از مدار است که آن متصل شده است.



مثال: منبع ولتاژ مستقیم dc

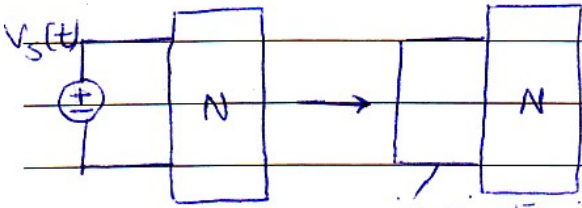
$P = v_i i < 0$  -  $P < 0$   
 کویل (صندوق توان)

$P > 0$  /  $P = v_i i > 0$   
 صرف کننده

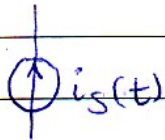
در حالتی که عنصری است اجول از مدار می‌گذرد /  
 برای هر ولتاژ و جریان ولتاژ ثابت است = کنترل کننده جریان

استناد: اتصال کوتاه

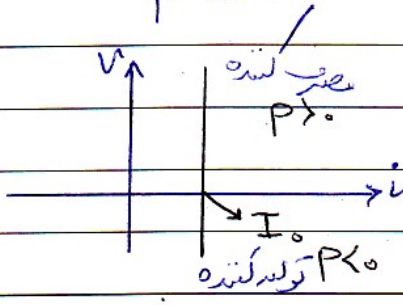
مثال: حذف منبع ولتاژ ( $v = 0$ ) در مدار و اول با اتصال کوتاه کردن آن است.



۲- منبع جریان مستقل: عنصری است در مدار که جریان مشخصی را تأمین می‌کند. این منبع مستقل از مدار است که آن متصل شده است.

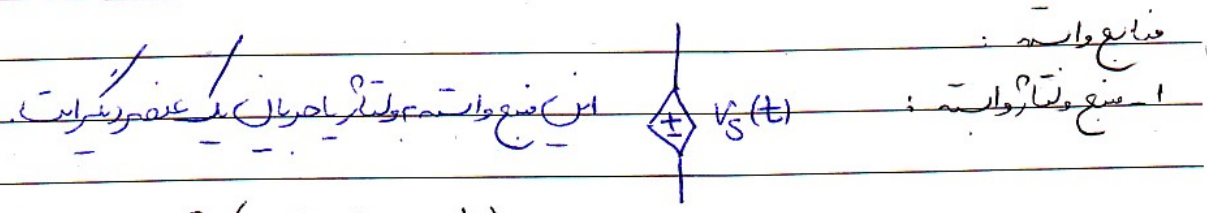
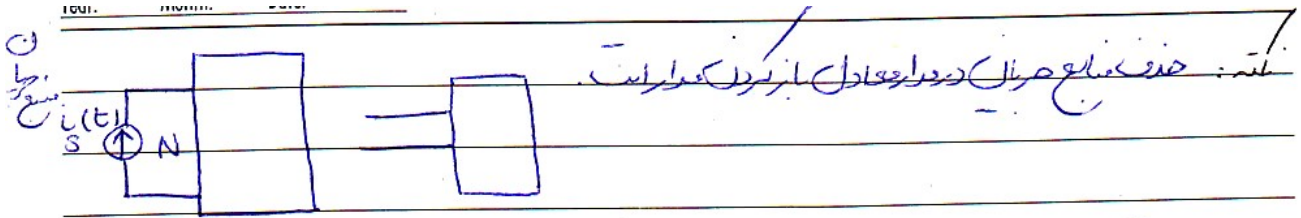


استناد: مدار باز (صیانتی/اجلا نمی‌شود)



مثال: منبع جریان مستقیم dc :  $i_s(t) = I_0$

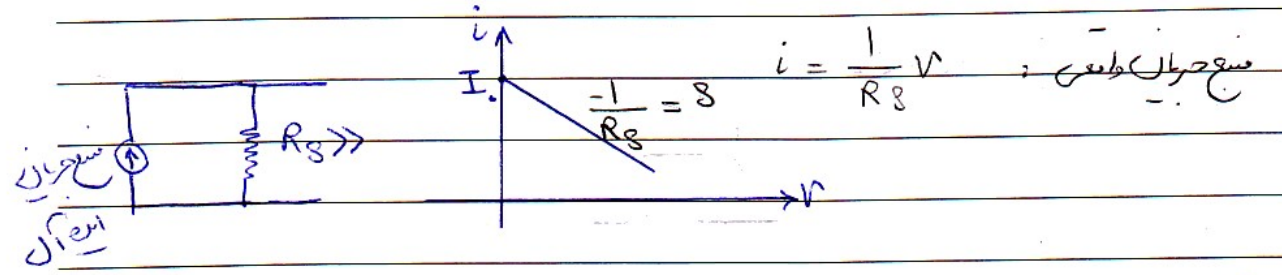
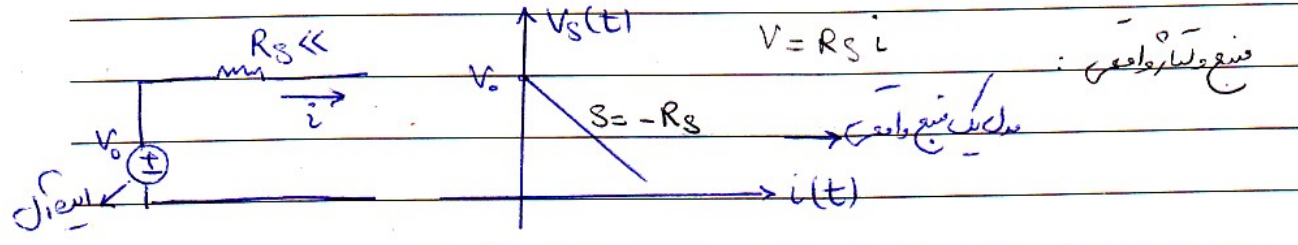
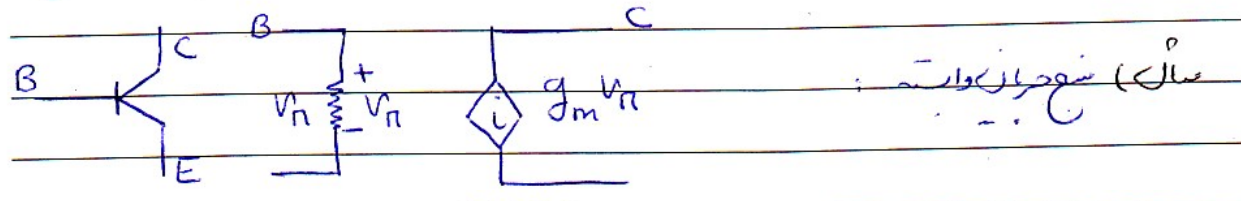
عنصری که کنترل کننده ولتاژ است /  
 کنترل کننده ولتاژ



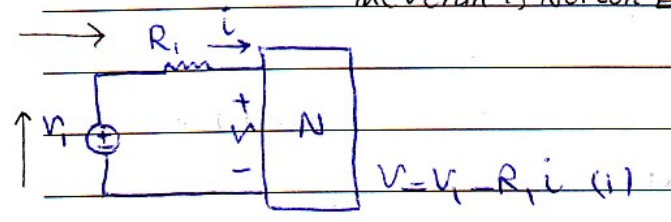
$$v_s(t) = f(v(t), i(t), t)$$

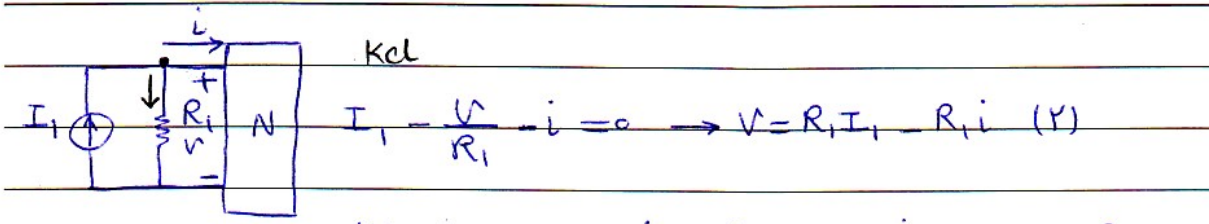
۲. منبع جریان وابسته: وابسته جریان را می توان به عنوان تابعی از ولتاژ و جریان در مدار نوشت.

$$i_s(t) = f(v(t), i(t), t)$$



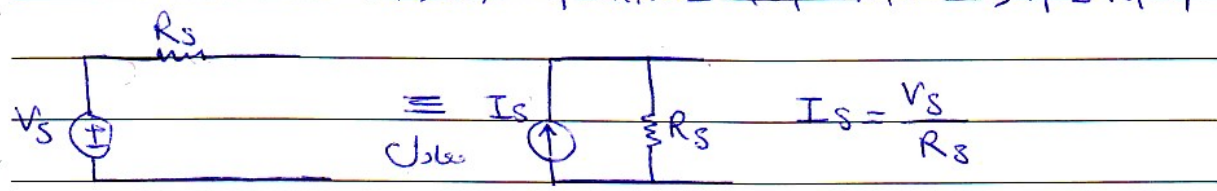
تبدیل منابع: معادله های تئوری دوپورت: Thevenin & Norton Equivalents





$$I_1 - \frac{V}{R_i} - i = 0 \rightarrow V = R_i I_1 - R_i i \quad (1)$$

$$(1), (2) \quad V - R_i i = R_i I_1 - R_i i \rightarrow V = R_i I_1$$



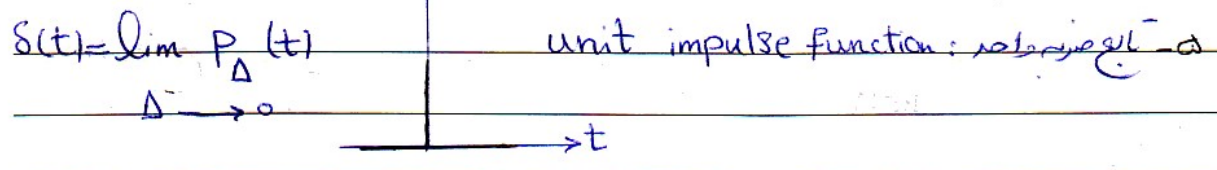
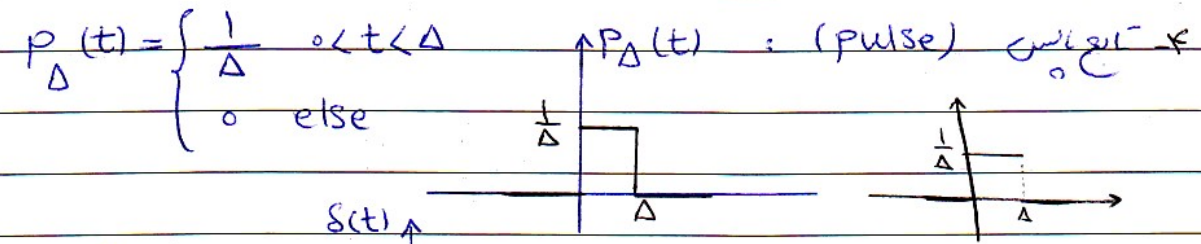
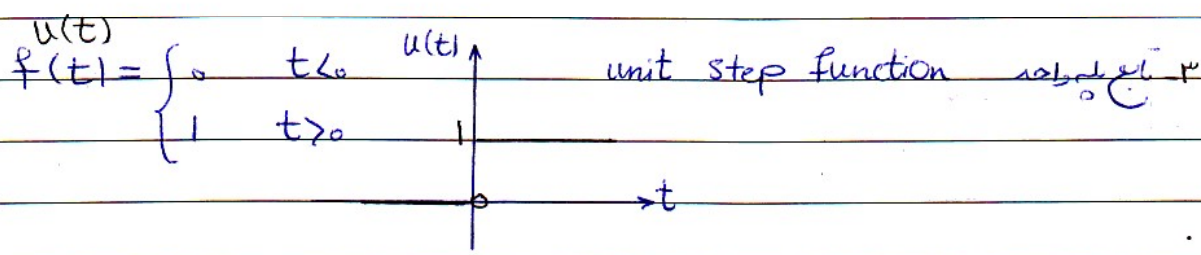
$$I_s = \frac{V_s}{R_s}$$

تابع متناهی در یک مدارها :

$$f(t) = k \quad \text{تابع ک}$$

$$A \text{ is Amplitude} \quad f(t) = A \cos(\omega t + \varphi) \quad \text{تابع سینوسی}$$

$$\varphi \text{ is phase} \quad \omega = 2\pi f \text{ فرکانس}$$



$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = \int_0^+ \delta(t) dt = 1$$

خاص  $\delta(t)$  :

Subject: \_\_\_\_\_  
 Year. Month. Date.

$$u(t) = \int_{-\infty}^t s(\lambda) d\lambda$$

$$r(t) = \int_{-\infty}^t u(\lambda) d\lambda$$

$$2) u(t) = \int_{-\infty}^t s(\lambda) d\lambda$$

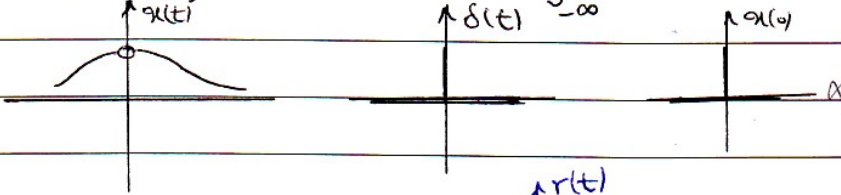
$$3) s(t) = \frac{du(t)}{dt}$$

روابط انتگرالی تابع  $u(t)$

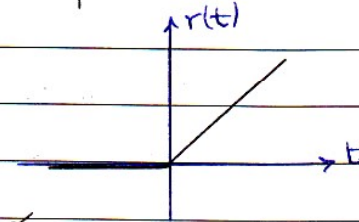
$$\begin{cases} x(t) \delta(t) = x(0) \delta(t) \rightarrow ? \\ \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) \delta(t) dt = x_0 \end{cases}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} x(t) \delta(t) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) \delta(t) dt = x_0 \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) dt = x_0 \cdot 1 = x_0$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} x(t) \delta(t) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} x(0) \delta(t) dt = x(0) \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) dt = x(0) \cdot 1 = x(0)$$



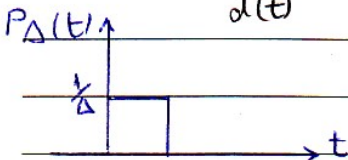
$$r(t) = \begin{cases} t & t \geq 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$$



$$r(t) = \int_{-\infty}^t u(\lambda) d\lambda$$

$$\delta'(t)$$

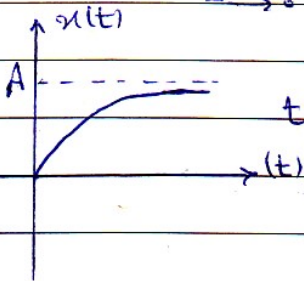
$$s'(t) = \delta(t)$$



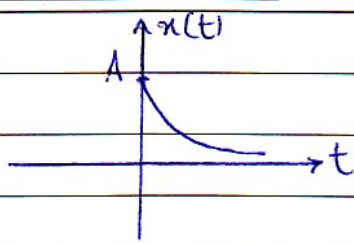
$$\delta(t) = \lim_{\Delta \rightarrow 0} P_{\Delta}(t)$$

$$P'_{\Delta}(t)$$

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0} P'_{\Delta}(t)$$

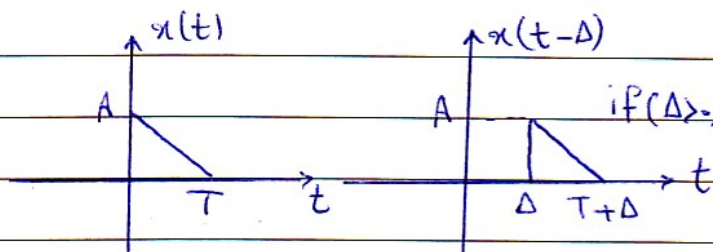


$$x(t) = A(1 - e^{-t/\tau})$$

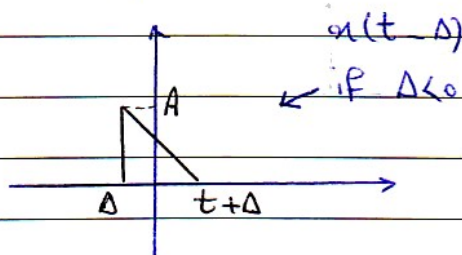


$$x(t) = A e^{-t/c}$$

شکل تابع:

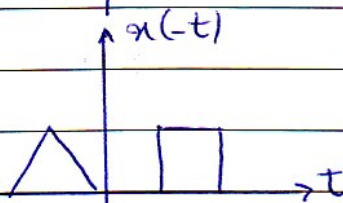
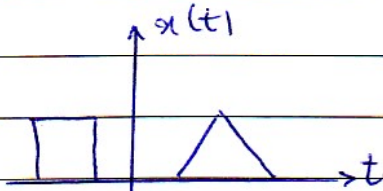


if  $(\Delta > 0)$  Shifting  $\rightarrow$  (تأخر)



Time inversion  
 $x(t) \rightarrow x(-t)$

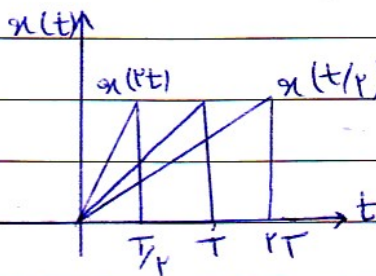
انعکاس در محور زمان



انعکاس در محور زمان

$x(t) \rightarrow x(at)$  Scaling  $\rightarrow$

if  $a > 1$   $\rightarrow$  (تأخر)  
 if  $a < 1$   $\rightarrow$  (تسریع)

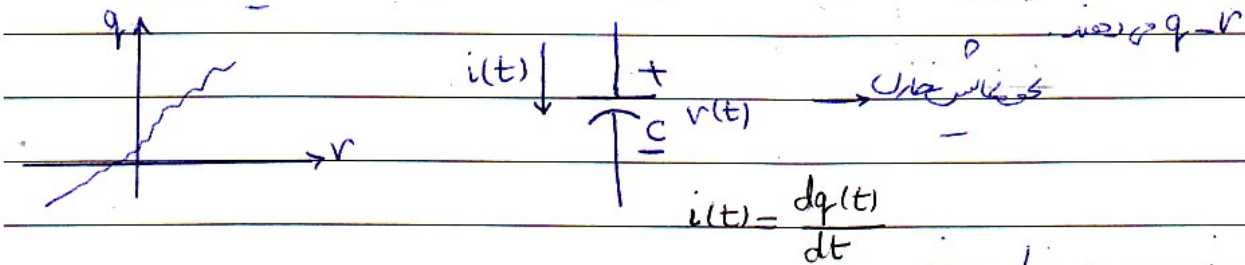


$a > 1$  (تأخر)

$a < 1$  (تسریع)

Capacitor خازن

عصری است دوام به لایه رسانا (V(t)) بار و در هر لحظه در هر لحظه (q(t)) در هر لحظه در هر لحظه



عناصر: ۱. خازن

۲. خازن غیر خطی

۱. خازن خطی (LTI) :  $q(t) = C v(t)$

$\downarrow$  (کولمب) /  $\uparrow$  ولت  
 c : ظرفیت خازن (فاراد)  
 $1F = 1 \frac{C}{V}$  (کولمب)

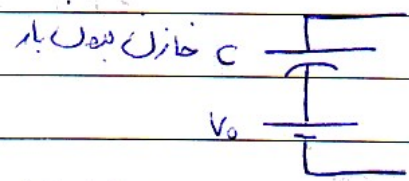
$$i(t) = \frac{dq(t)}{dt} = \frac{d}{dt} (C v(t)) = C \frac{dv}{dt} \quad i(t) = C \frac{dv}{dt}$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{1}{C} i(t) \rightarrow dv = \frac{1}{C} i(t) dt \rightarrow \int_{t_0}^t \Rightarrow v(t) - v(t_0) = \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i(t) dt$$

$$v(t) = v(t_0) + \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i(\lambda) d\lambda$$

اگر  $t_0 = 0$  ،  $v(0) = v_0$

$$v(t) = v_0 + \frac{1}{C} \int_0^t i(\lambda) d\lambda$$



نشان هم :  
 ۱- خازن در مقابل جریان DC مثل یک مدار بسته عمل می کند

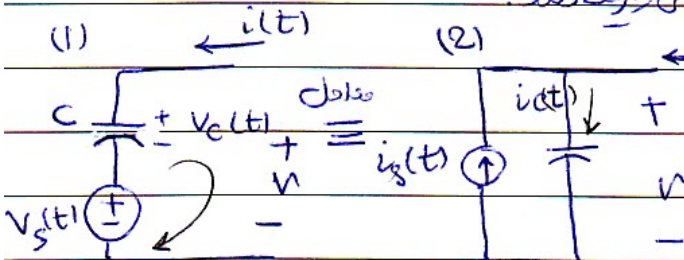
مدار = DC مدار مستقیم

$$v(t^-) = v(t^+)$$

۲- ولتاژها از قبل از لحظه تغییر ظرفیت برابرند.  $\delta(t)$



۳- ولتاژها از قبل از لحظه تغییر ظرفیت برابرند.  $\delta(t)$



$$i_s(t) = C \frac{dv_s(t)}{dt}$$

$$(1) : -v_s(t) - v_c(t) + v(t) = 0$$

$$v(t) = v_s(t) + v_c(t)$$

$$(1) : v(t) = v_s(t) + \frac{1}{C} \int_0^t i(t) dt$$

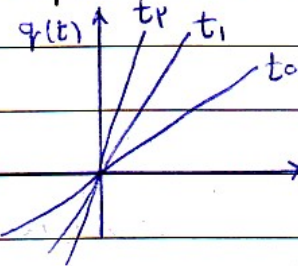
$$(2) : Kcl : i(t) + i_s(t) = i_c(t)$$

$$i(t) = C \frac{dv_s(t)}{dt} + i_c(t) = C \frac{dv_c}{dt} \xrightarrow{\int C} v_s(t) + \int i_s(t) dt =$$

$$v_s = v_c = v$$

$$C(v_c(t) - v_c(0)) \Rightarrow v_c(t) = v_s(t) + \frac{1}{C} \int i_s(t) dt$$

$$q(t) = C(t) v(t)$$



$C(t)$  تغییر ظرفیت

$$i(t) = \frac{dq}{dt} = \frac{d}{dt} (C(t) v(t))$$

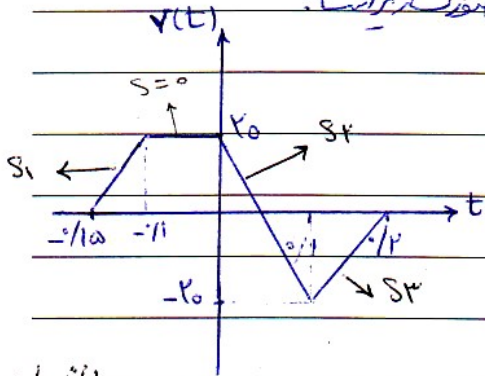
$$i(t) = C(t) \frac{dv}{dt} + v(t) \frac{dC}{dt}$$

$$q(t) = \int v(t), t$$

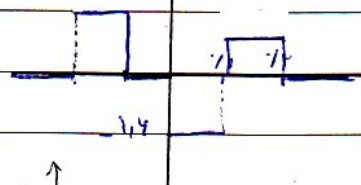
تابع غیر خطی  
در  $t=0$  صورت مربع و در  $t=1$  صورت مثلثی است (در  $t=0$  صورت مربع است)

مثال (الف) نمودار  $v(t)$  و  $i(t)$  را برای یک خازن  $C = 1 \mu F$  و  $R = 1 \Omega$  رسم کنید.

الف) نمودار  $v(t)$



$i(t)$  mA



$$i(t) = C \frac{dv}{dt}$$

$$v(t) = S_1 t + \alpha$$

$$\frac{dv}{dt} = S_1$$

$$S_1 = \frac{V_0}{1} = V_0$$

$$\frac{dv}{dt} = S_2 = \frac{-V_0}{1} = -V_0$$

$$i = -V_0 \times 1 \times 10^{-6} = -1.4 \text{ mA}$$

$$C S_1 = 1 \times 10^{-6} \times V_0 = 1.4 \text{ mA}$$

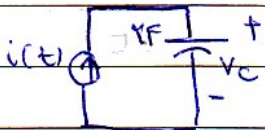
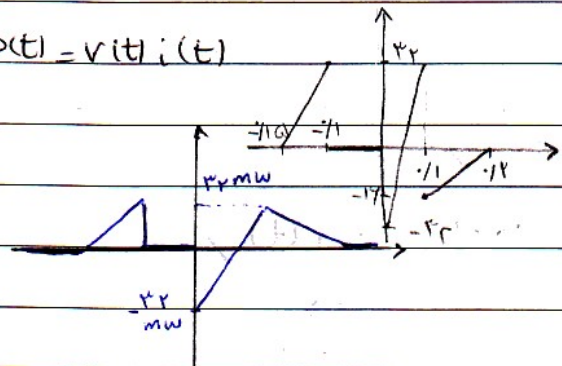
$$\frac{dv}{dt} = S_2 = \frac{V_0}{1} = V_0$$

$$i = V_0 \times 1 \times 10^{-6} = 1.4 \text{ mA} \quad p(t) = v(t) i(t)$$

$$-1 < t < 0 \rightarrow i_1 = 1.4 \text{ mA} \begin{cases} V_r = V_0 & P_r = 2r \\ V_c = 0 & P_c = 0 \end{cases}$$

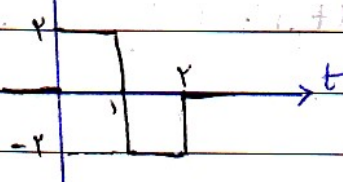
$$0 < t < 1 \rightarrow i_2 = -1.4 \text{ mA} \begin{cases} V_r = -V_0 & P_r = -2r \\ V_c = V_0 & P_c = -2r \end{cases}$$

$$1 < t < 2 \rightarrow i_3 = 1.4 \text{ mA} \begin{cases} V_r = 0 & P_r = 0 \\ V_c = -V_0 & P_c = -2r \end{cases}$$



$$v_c(0^-) = -\frac{1}{2} V$$

$i(t)$





$$v_c(t) = v_c(t_0) + \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i(t) dt$$

$$t_0 = 0 \rightarrow v_c(t) = -\frac{1}{r} + \frac{1}{r} \int_0^t i(t) dt$$

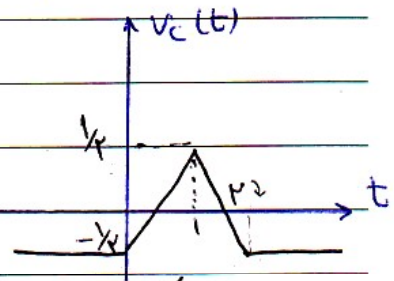
$$if \ 0 < t < 1 \quad v_c(t) = -\frac{1}{r} + \frac{1}{r} \int_0^t r dt = t - \frac{1}{r}$$

$$v_c(1^-) = 1 - \frac{1}{r} = \frac{1}{r}$$

$$1 < t < 2 \quad v_c(t) = v_c(1) + \frac{1}{r} \int_1^t i(t) dt = \frac{1}{r} + \frac{1}{r} \int_1^t (-r) dt = \frac{1}{r} - t$$

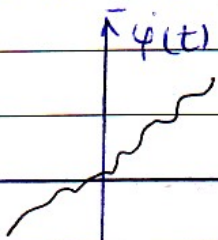
$$v_c(2^-) = \frac{1}{r} - 2 = -\frac{1}{r}$$

$$t > 2 \rightarrow v_c(t) = v_c(2) + \frac{1}{r} \int_2^t (0) dt = -\frac{1}{r}$$

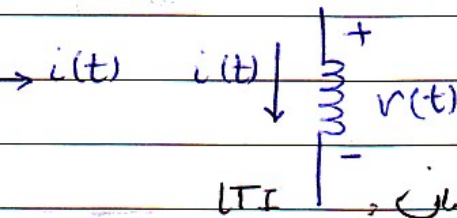


سلف (المانس) :

توليد : سلف، عنصر انتگرالی و عنصر تفاضلي. سلف، عنصر انتگرالی و عنصر تفاضلي. سلف، عنصر انتگرالی و عنصر تفاضلي. سلف، عنصر انتگرالی و عنصر تفاضلي.



$$\phi(t) = L i(t)$$



$$v(t) = \frac{dp}{dt}$$

السلف عنصر تفاضلي و عنصر انتگرالي

$$\text{wb} \quad \text{wb} \quad 1 \text{ H} \triangleq 1 \text{ wb/A}$$

$$v(t) = \frac{d\phi}{dt} = \frac{d}{dt} (L i(t)) = L \frac{d(i(t))}{dt} \quad v(t) = L \frac{d(i(t))}{dt}$$

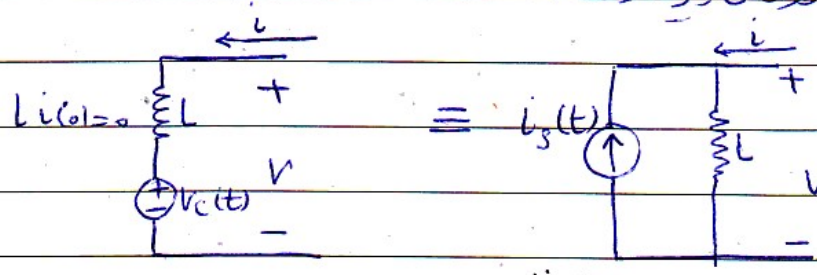
$$i(t) = i(t_0) + \frac{1}{L} \int_{t_0}^t v(t) dt$$

جولان سلف : LTI

۱- اگر جریان سلف در لحظه  $t=0$  از سمت راست به چپ باشد، تا زمان اتصال سلف به مدار، جهت آن تغییر نمی‌کند.

۲- جریان سلف نمی‌تواند جهش داشته باشد. این به سبب ولتاژ نامتناهی در سلف است.  $L i(t^-) = L i(t^+)$

۳- برای سلف، ولتاژ و جریان همواره در یک جهت هستند.  $v_L(t) = L \frac{di(t)}{dt}$



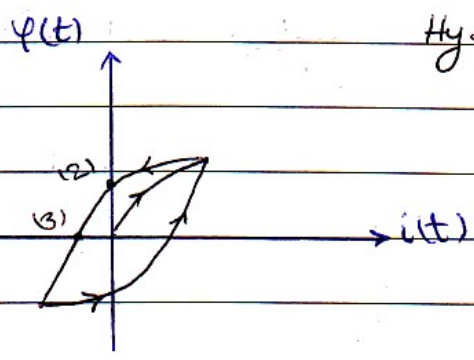
$$v_L(t) = L \frac{di(t)}{dt}$$

$\varphi(t) = L(t) i(t)$  ۱- ولتاژ و جریان همواره در یک جهت هستند

$$v(t) = \frac{d\varphi}{dt} = \frac{d}{dt} (L(t) i(t)) = L(t) \frac{di(t)}{dt} + i(t) \frac{dL(t)}{dt}$$

$\varphi(t) = f(i(t), t)$  ۱- سلف‌های غیر خطی

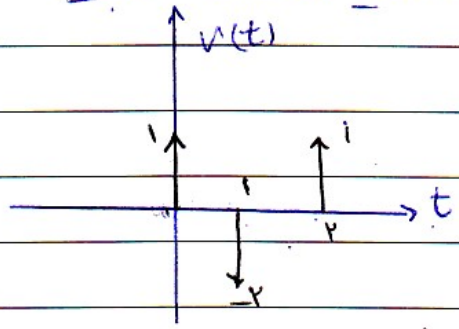
اگر  $\varphi$  به صورت تابعی از  $i$  و  $t$  وجود داشته باشد، سلف غیر خطی است. اگر  $\varphi$  فقط به  $i$  وابسته باشد، سلف خطی است.



Hysteresis : خاصیت هستزیسی

نقطه (۱) : سلفی غیر خطی  
نقطه (۲) : جریان متغیری ندارد

مثال: یک سلف با القا  $L=2H$  و جریان  $i(t)=2A$  در آن اعمال می‌شود. فرض کنید ولتاژ  $v(t)$  در سلف به صورت زیر باشد.



$$i(t) = i(t_0) + \frac{1}{L} \int_{t_0}^t v(\lambda) d\lambda$$

$$t_0 = 0 \rightarrow i(t) = 2 + \frac{1}{2} \int_0^t v(\lambda) d\lambda$$

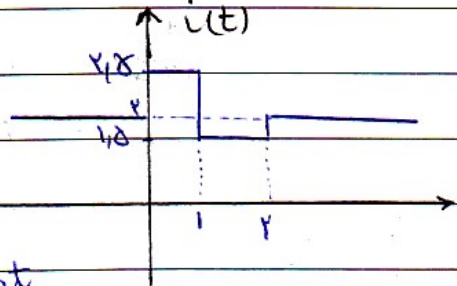
$$0 < t < 1^+ \quad i(t) = 2 + \frac{1}{2} \int_0^{0^+} \delta(t) + \frac{1}{2} \int_{0^+}^t (1) dt =$$

$$1 < t < 2^- \quad i(t) = i(1^-) + \frac{1}{2} \int_{1^-}^{t^-} v(\lambda) d\lambda = 2 + \frac{1}{2} \int_{1^-}^{1^+} -2 \delta(t-1) dt +$$

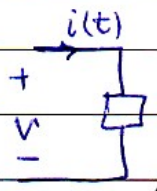
$$\frac{1}{2} \int_{1^+}^t (1) d\lambda = 2 + \frac{1}{2} \int_{1^+}^t (1) d\lambda = 2 + \frac{1}{2} (t-1) = 1.5 + \frac{t-1}{2}$$

$$t > 2^- \quad i(2^-) = 1.5 \quad i(t) = i(2^-) + \frac{1}{2} \int_{2^-}^t v(\lambda) d\lambda =$$

$$1.5 + \frac{1}{2} \int_{2^-}^{2^+} \delta(\lambda-2) d\lambda + \frac{1}{2} \int_{2^+}^t (1) d\lambda$$



وات  
 $P(t) = v(t) i(t)$



انرژی تلفات - انرژی ورودی (وات) ؟

حالت انرژی ورودی به سلف  
 $P(t) = v(t) i(t)$

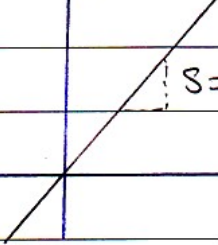
توان تلفات  
 $P(t)$

در سلف انرژی تلف نمی‌شود  
 $P(t) = -v(t) i(t)$

$$w(t_0, t) = \int_{t_0}^t p(t) dt$$

تحت

$v(t)$



$S=R$

التسوية: عند تساوي الجهد والقدرة يكون المقاومة تساوي التوصيلية  
 التسوية: عند تساوي الجهد والقدرة يكون المقاومة تساوي التوصيلية

$$P(t) = v(t) i(t)$$

$$\Rightarrow P(t) = R i^2(t)$$

$$v(t) = R i(t)$$

لـ

$$P(t) = \frac{v^2(t)}{R} > 0 \text{ طاقة مستهلكة}$$

معنى الجهد

$$v = f(q)$$

$$i(t) = \frac{dq(t)}{dt}$$

$$P(t) = v(t) i(t)$$

$$P(t) = f(q) \frac{dq}{dt}$$

$$w(t_0, t) = \int_{t_0}^t P(t) dt = \int_{t_0}^t f(q) dq$$

$$q = cv$$

$$f(q) = \frac{q}{c}$$

: LTI جابج

$$w(t_0, t) = \int_{t_0}^t \frac{q}{c} dq = \frac{1}{2c} (q^2(t) - q^2(t_0))$$

$$w(0, t) = w(t) = \frac{1}{2c} q^2(t) = \frac{1}{2} cv^2(t) \quad t_0 = 0, q(0) = 0 \text{ فرض}$$

$$i = f(\varphi)$$

$$P(t) = v(t) i(t) = \left( \frac{d\varphi}{dt} \right) i(t)$$

معنى الجهد  
 تعريف

$$f(\varphi) \frac{d\varphi}{dt}$$

$$\Rightarrow P(t) = f(\varphi) \frac{d\varphi}{dt}$$

$$w(t_0, t) = \int_{t_0}^t P(t) dt = \int_{t_0}^t f(\varphi) d\varphi$$

$$v(t) = L \frac{di}{dt}$$

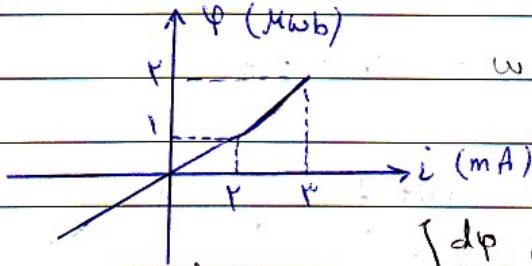
تاریخچه و تغییرات در زمان

$$\varphi(t) = Li(t) \quad i(t) = \frac{\varphi(t)}{L} \rightarrow f(\varphi) = \frac{\varphi(t)}{L}$$

$$w(t, t_1) = \int_{t_1}^t \frac{\varphi(t)}{L} d\varphi = \frac{1}{2L} (\varphi^2(t) - \varphi^2(t_1))$$

$$w(t) = \frac{1}{2L} \varphi^2(t) = \frac{1}{2} Li^2(t) \quad \varphi(0) = 0 \rightarrow T_C = 0$$

تاریخچه و تغییرات در زمان

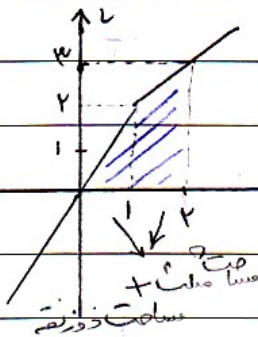


$$w(t, t_1) = \int_{t_1}^t p(t) dt = \int_{t_1}^t f(\varphi) d\varphi$$

$$w(t) = \int p(t) dt = \int v(t) i(t) dt =$$

$$\int \frac{d\varphi}{dt} (i(t)) dt = \int_{t_1}^t i(t) d\varphi = \varphi \Delta$$

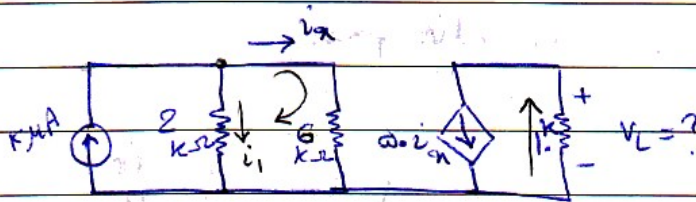
$$w(t) = \int_0^{\varphi} f(\varphi) d\varphi = \varphi \Delta \times 1 = \varphi$$



$\varphi < 1$

$$i(\varphi) = \varphi \quad i(\varphi) = \varphi + 1 \quad 1 < \varphi < 2$$

$$V_L = ? \text{ over } L \text{ (KWh)}$$



$$-2i_1 + 4i_x = 0 \rightarrow i_1 = 2i_x$$

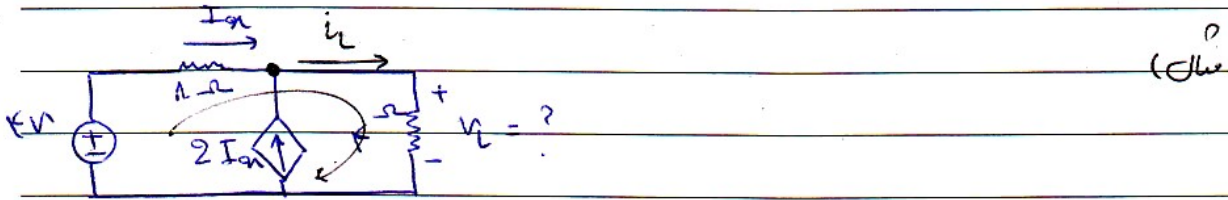
$$\text{kel: } 1 = i_1 + i_x = 3i_x \rightarrow i_x = 1 \text{ mA}$$

$$-V_L - \alpha \cdot i_x \times 1 = 0$$

$$-V_L = \alpha \cdot i_x \times 1$$

$$V_L = -\alpha \cdot i_x \times 1$$

$$V_L = (-\dot{\alpha} \cdot i_{gx}) \cdot 10^k = \dot{\alpha} \cdot 10^{-4} \cdot 10^k \cdot 10^k = 10^k \text{ V}$$

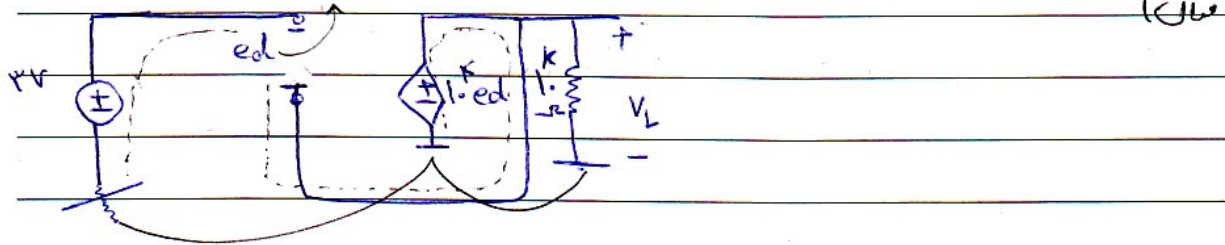


$$\text{KCL: } I_{gx} + 2I_{gx} - i_L = 0 \rightarrow i_L = 3I_{gx}$$

$$\text{KVL: } -1 + 1I_{gx} + 1i_L = 0$$

$$-1 + 1I_{gx} + 1(3I_{gx}) = 0 \rightarrow I_{gx} = 1/4 \quad V_L = 1 \cdot i_L = 1 \cdot 3I_{gx} = 3 \cdot 1/4 = 3/4 \text{ V}$$

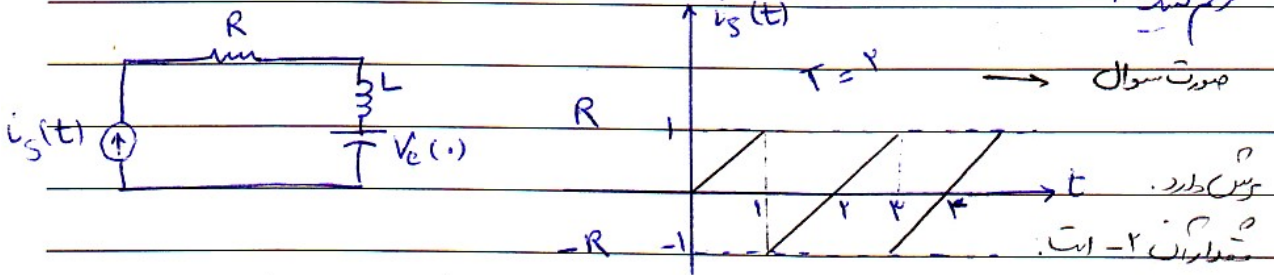
المسألة الثانية (موقع)



$$\text{KVL: } -10 + 10^k \cdot ed = 0 \quad (10^k - 1)ed = 10 \rightarrow ed = 10^{-k} \cdot 10^k$$

$$V_L = 10^k \cdot ed = 10^k \cdot 10^k \cdot 10^{-k} = 10^k \text{ V}$$

المسألة الثالثة (موقع)  $i_s(t)$   $0 < t < T$   $I(t) = T$   $V_R(t) = RT$

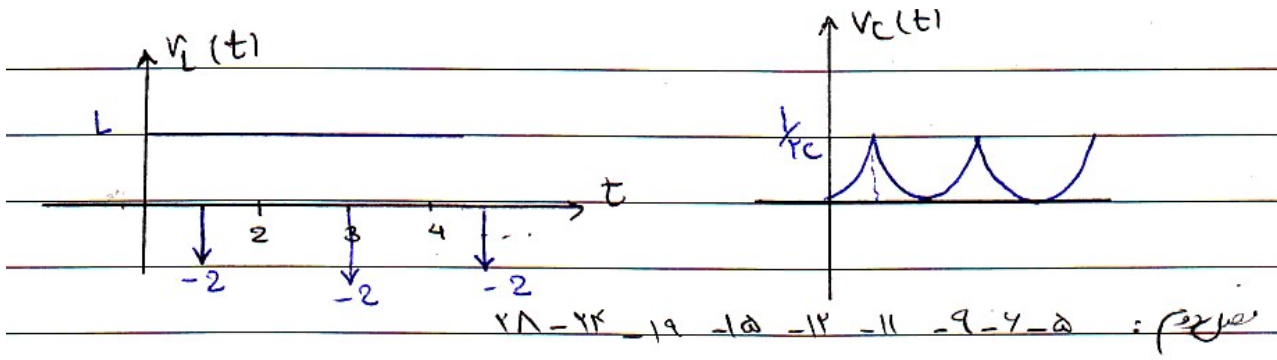


$$V_R(t) = R i_s(t) \quad i_s(t) = T$$

$$0 < t < T \quad I(t) = T$$

$$V_R(T) = RT$$

$$V_L = L \frac{di_s}{dt}$$

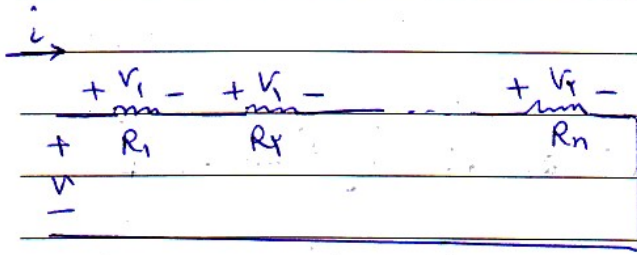


$$v_C(t) = v_C(t_0) + \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i_s(\lambda) d\lambda$$

$$v_C(t) = \frac{1}{C} \int_0^t i_s(\lambda) d\lambda \Rightarrow 0 < t < 1 \rightarrow v_C(t) = \frac{1}{C} \int_0^t \lambda d\lambda = \frac{t^2}{2C}$$

$$1 < t < 2 \rightarrow v_C(t) = v_C(1) + \frac{1}{C} \int_1^t i_s(\lambda) d\lambda$$

فصل پنجم: مدارهای ساده



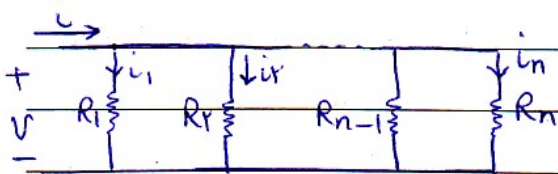
معادله کولمب  
توجه: در معادله کولمب

$$V = V_1 + V_2 + \dots + V_n$$

$$V = R_1 i + R_2 i + \dots + R_n i$$

$$\frac{V}{i} = R_1 + R_2 + \dots + R_n$$

$$R_{eq} = \frac{V}{i} = \sum_{i=1}^n R_i$$



معادله اولی کولمب

$$i = i_1 + i_2 + \dots + i_n$$

$$i = \frac{V}{R_1} + \frac{V}{R_2} + \dots + \frac{V}{R_n} \rightarrow i = V \left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots + \frac{1}{R_n} \right)$$

$$\rightarrow \frac{i}{V} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots + \frac{1}{R_n} \Rightarrow \frac{1}{R_{eq}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots + \frac{1}{R_n} \Rightarrow R_{eq} = \frac{1}{\sum_{i=1}^n \frac{1}{R_i}}$$

توجه: در معادله کولمب اولی

$$C_{eq} = \frac{1}{\sum_{i=1}^n \frac{1}{C_i}} \quad C_{eq} = \sum_{i=1}^n C_i$$

معادله اولی کولمب

$$I = \int_{-T}^T (t^k + k) \left[ \delta(t) + k \delta(t-T) \right] dt = \int_{-T}^T (t^k + k) \delta(t) dt + \int_{-T}^T k(t^k + k) \delta(t-T) dt = (t^k + k) \Big|_{t=0} + k(t^k + k) \Big|_{t=T}$$



توضیح:  $t=0$ ،  $t=2$  و  $t=5$  در صورتی که  $\delta$  در آنجا قرار دارد.  $t=0$  در صورتی که  $\delta$  در آنجا قرار دارد.

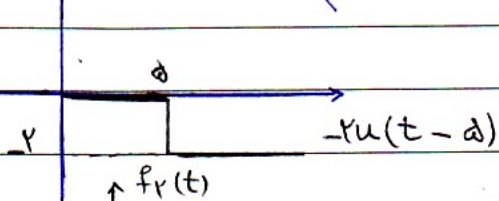
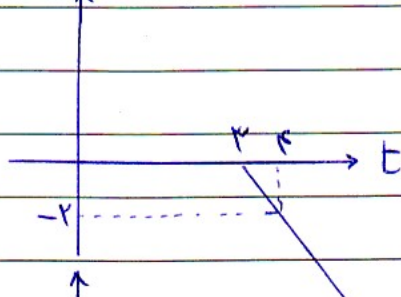
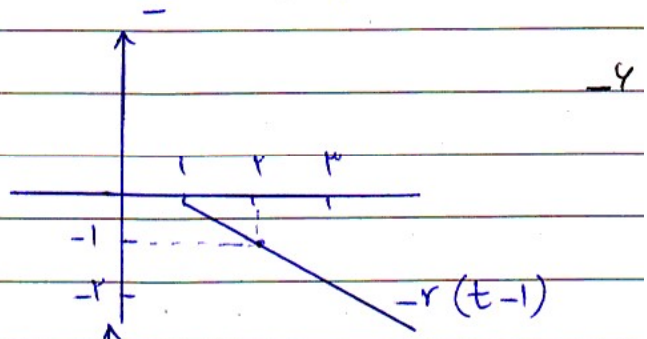
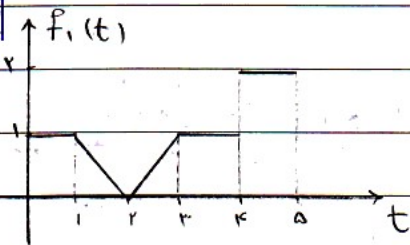
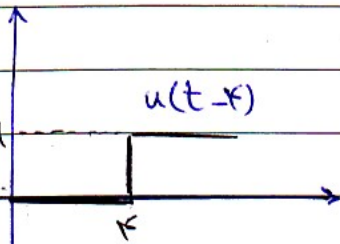
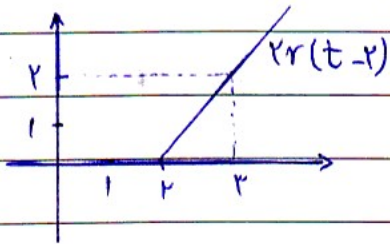
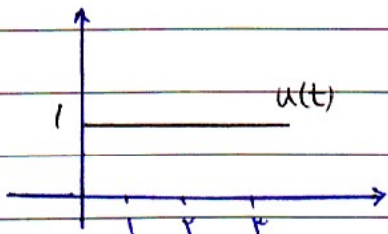
قرارداد لاپلاس:  $I = (0^2 + K) + K(2^2 + K) = 52$

$$I = \int_{-K}^K t^2 [\delta(t) + \delta(t+2/a) + \delta(t-a)] dt = \int_{-K}^K t^2 \delta(t) dt +$$

$$\int_{-K}^K t^2 \delta(t+2/a) dt + \int_{-K}^K t^2 \delta(t-a) dt = t^2 \Big|_{t=0} + t^2 \Big|_{t=-2/a} + t^2 \Big|_{t=a}$$

در  $t=5$  عبارت سوم از حاصل جمع فوق در صورتی که  $\delta$  در آنجا قرار دارد.  $t=5$  در صورتی که  $\delta$  در آنجا قرار دارد.

نیز  $I = 0^2 + (-2/a)^2 = 4/a^2$  :  $I = 52$



سلفی ترکیب سری:  $L_{eq} = \sum_{i=1}^N L_i$

تکلیف معادلاتی:  $L_{eq} = \frac{1}{\sum_{i=1}^N \frac{1}{L_i}}$

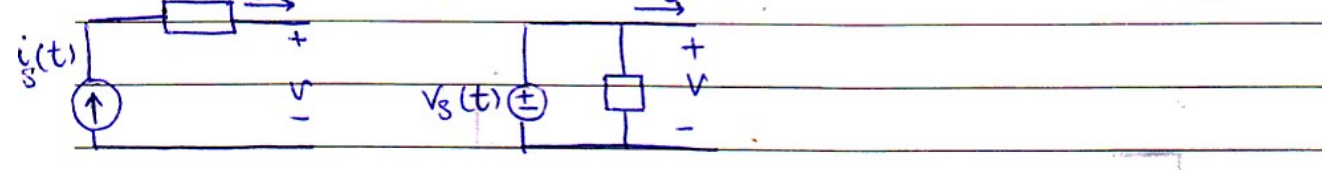
سلفی ترکیب موازی:  $V_{eq} = \sum_{i=1}^N V_i$

سلفی ترکیب موازی:  $i_{eq} = \sum_{i=1}^N i_i$

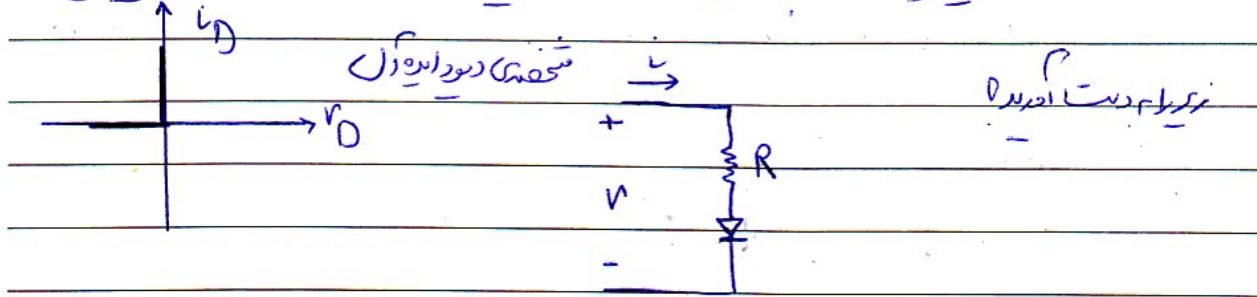
\* منابع ولتاژی اینها را می توان به صورت معادلاتی که مقادیر آنها اهم برابر باشد.

تکلیف سلفی ترکیب جریان اینها را:  $i_{eq} = \sum_{i=1}^N i_i$

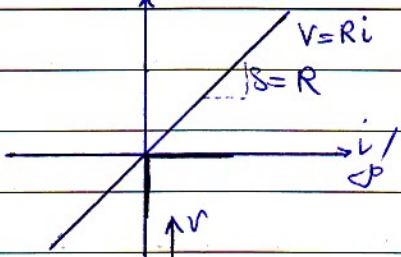
\* منابع جریان اینها را می توان به صورت معادلاتی که مقادیر آنها اهم برابر باشد.



مثال) مشخصه (رود اینها) مطابق شکل داده شده. در این صورت مشخصه  $v-I$  (رود اینها)

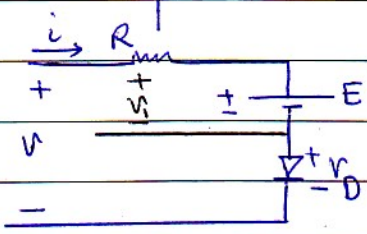
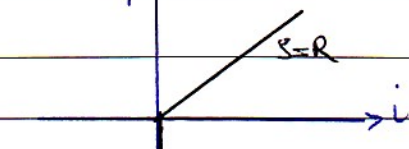


Subject: CP  
 Year: Month Date:

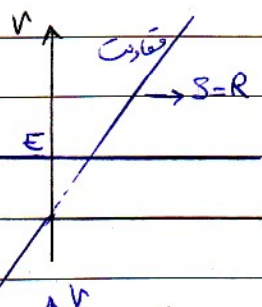


حل 2

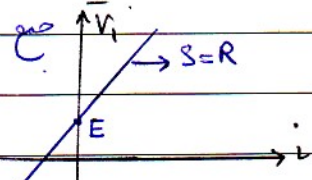
بروز صبر کن (برای حل این مسئله به این روش عمل کن)



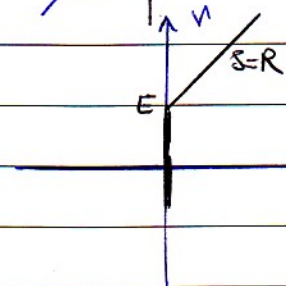
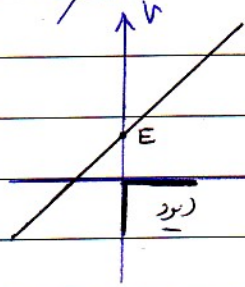
سوال (1)  $V = Ri$  (برای حل)



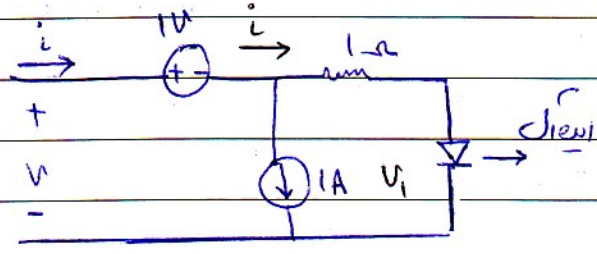
حل: چون  $V = E + Ri$  (برای حل این مسئله به این روش عمل کن)

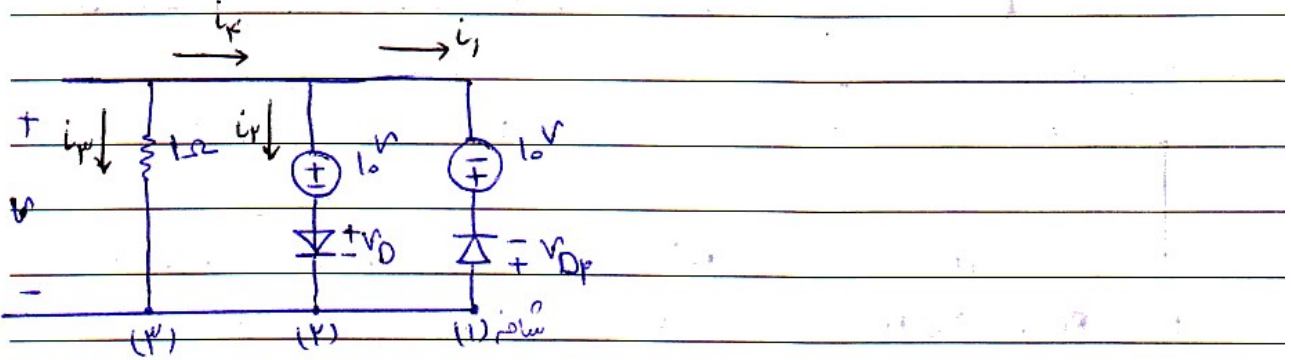
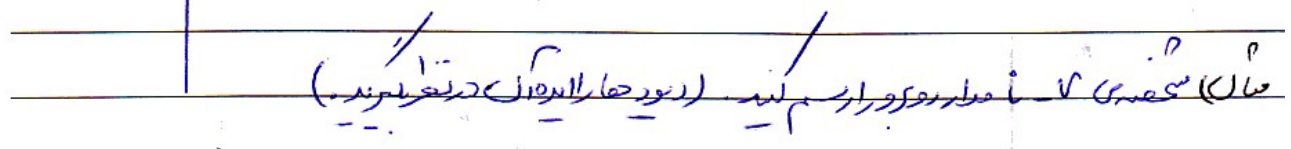
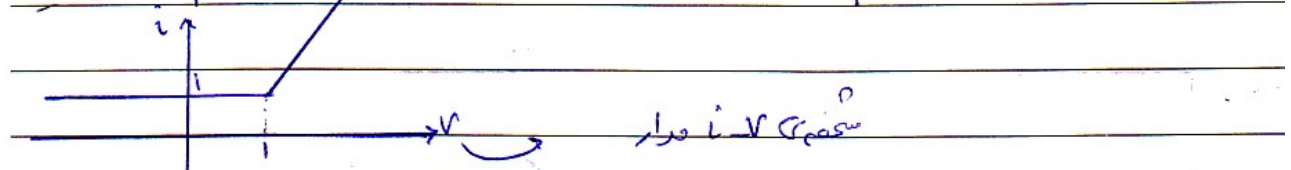
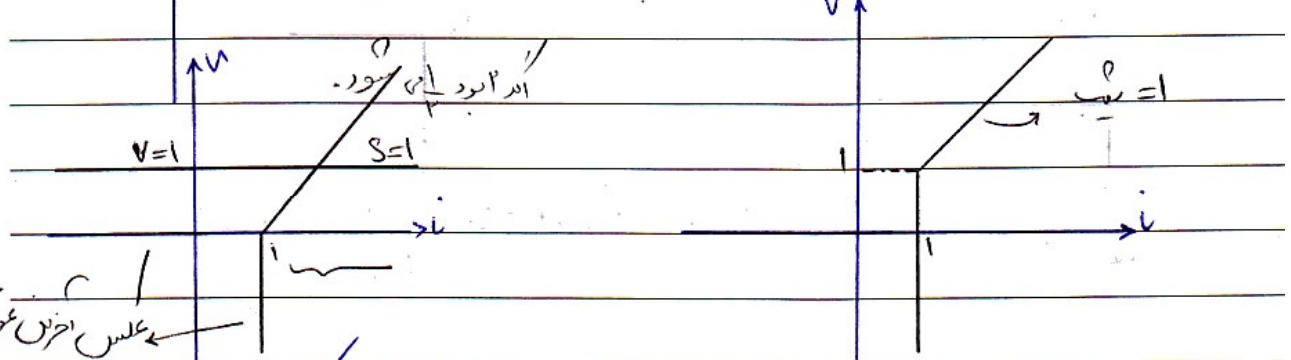
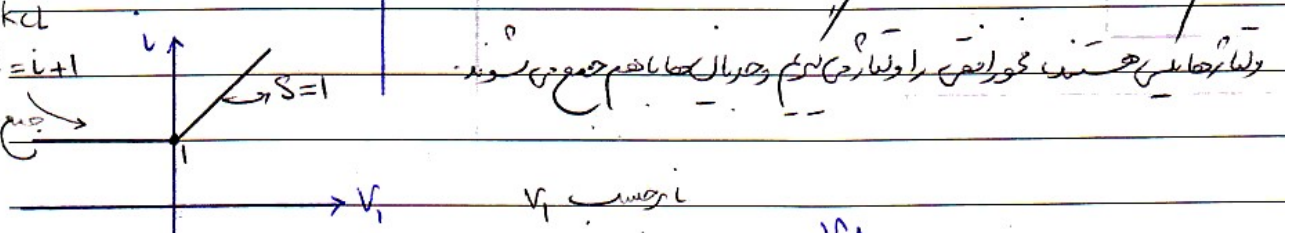
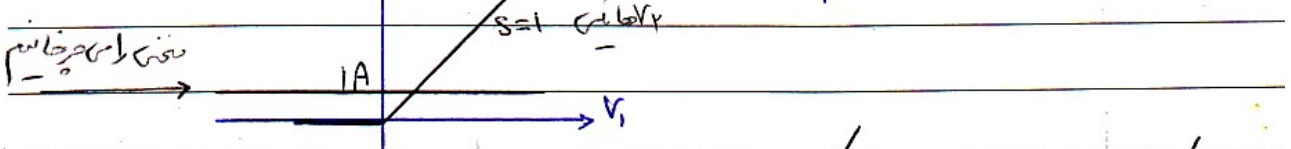
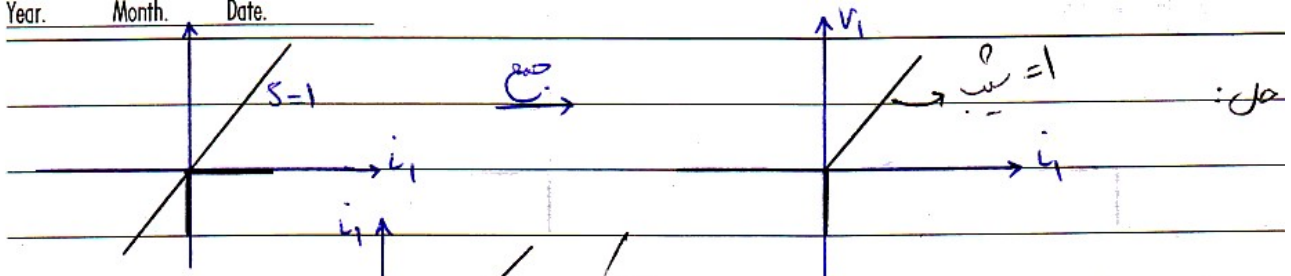


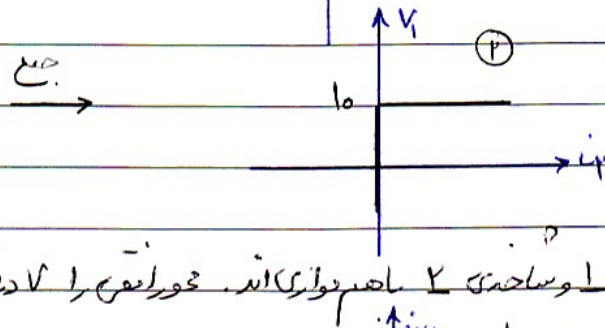
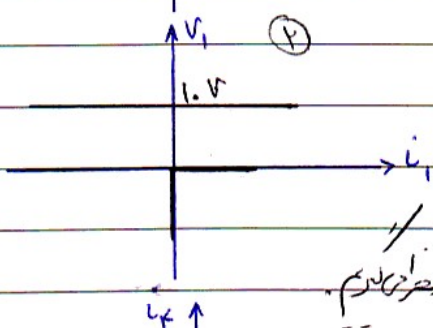
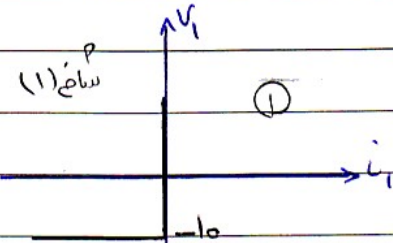
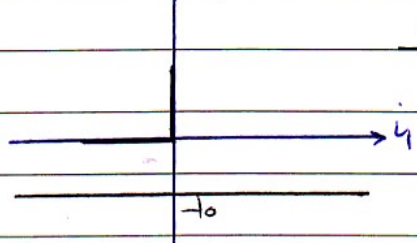
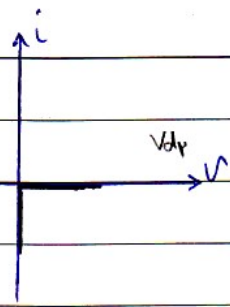
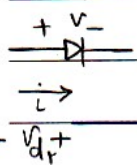
$V' = E$   
 $V' = Ri$   
 $V = E + Ri$



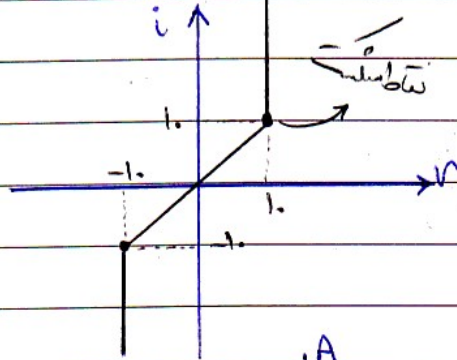
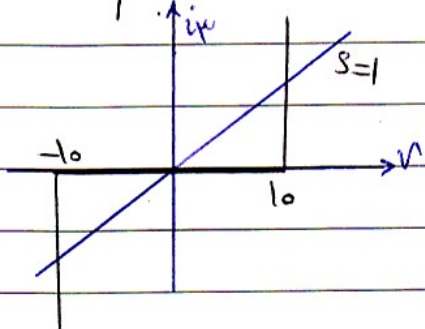
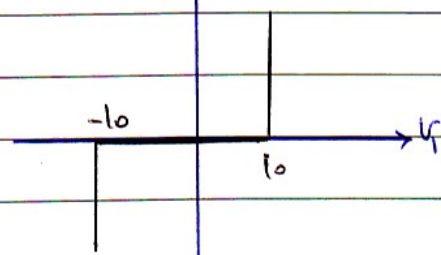
سوال (2)  $V = E + Ri$  (برای حل این مسئله به این روش عمل کن)







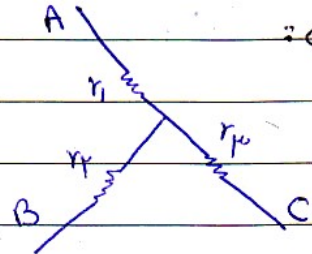
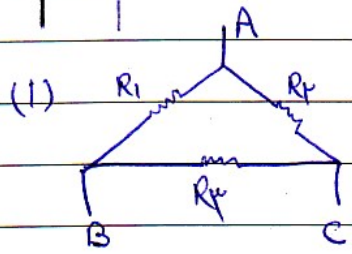
ساختار و مشخصات دیود را در نظر بگیرید.



تعداد نقاط تست در هر واحد را برابر با تعداد سوالات در این جا مشخص کنید.

در این جا مشخصات این سیستم را بنویسید.

ساختار و مشخصات این سیستم را بنویسید.



$$R_{AB}(1) = R_{AB}(2)$$

$$R_{AC}(1) = R_{AC}(2)$$

$$R_{BC}(1) = R_{BC}(2)$$

$$\overset{P}{\Delta} \overset{P}{C} \rightarrow \bar{Y} \text{ ول } \bar{Y}_1 = \frac{R_1 R_P}{R_1 + R_P + R_P}$$

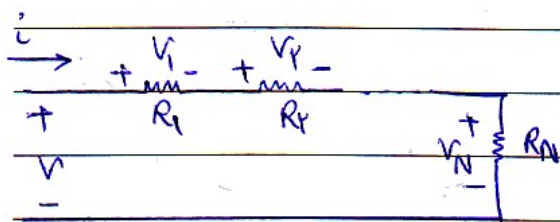
$$\bar{Y}_P = \frac{R_1 R_P}{R_1 + R_P + R_P}$$

$$\bar{Y}_{R_P} = \frac{R_P R_P}{R_1 + R_P + R_P}$$

$$\bar{Y} \rightarrow \overset{P}{\Delta} \overset{P}{C} \quad R_1 = \frac{Y_1 R_P + Y_P R_P + Y_{R_P} R_P}{Y_1}$$

$$R_P = \frac{Y_1 R_P + Y_P R_P + Y_{R_P} R_P}{Y_P}$$

$$R_{R_P} = \frac{Y_1 R_P + Y_P R_P + Y_{R_P} R_P}{Y_{R_P}}$$



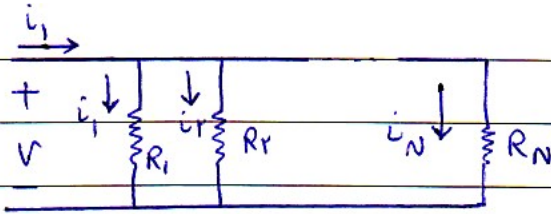
$$V_1 = \frac{R_1}{R_1 + R_P + \dots + R_N} V$$

$$V_P = \frac{R_P}{R_1 + R_P + \dots + R_N} V$$

$$V_N = \frac{R_N}{R_1 + R_P + \dots + R_N} V$$

قسمت‌ها را در هم ضرب می‌کنیم

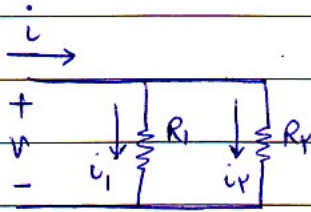
فرض کنیم که در هر یک از اینها یک ولت افت داشته باشد



$$i_1 = \frac{G_1}{G_1 + G_2 + \dots + G_N} i$$

$$i_2 = \frac{G_2}{G_1 + G_2 + \dots + G_N} i$$

$$i_N = \frac{G_N}{G_1 + G_2 + \dots + G_N} i$$



$$\left. \begin{aligned} i_1 &= \frac{R_2}{R_1 + R_2} i \\ i_2 &= \frac{R_1}{R_1 + R_2} i \end{aligned} \right\}$$

در حالتی دو مقاومت به هم موازی است:

اصل جمع آوری (تقسیم)

در مدارهای موازی، ولتاژ یکسان است و جریان کل مساوی مجموع جریانهای شاخه‌هاست.

مقاومت معادل موازی، دومی برابر با معکوس مجموع معکوسهاست.

مقاومت معادل موازی، برابر با معکوس مجموع معکوسهاست. یعنی اگر دو مقاومت موازی داشته باشیم، معادل آن‌ها برابر با حاصل ضرب آن دو بر مجموع آن دو است.

مقاومت معادل موازی:  $\frac{1}{R_{eq}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots$   
 اگر دو مقاومت موازی داشته باشیم، معادل آن‌ها برابر با حاصل ضرب آن دو بر مجموع آن دو است.

مسئله: با استفاده از اصل جمع آوری، جریان شاخه‌ها را بیابید.

۱۲A برابر

